

25.03.2014

2.1

og 3.1

Lay

①

 $m \times n$ -matrise

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & a_{22} & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

RADER,

S
Ø
Y
L
E
R $m \times 1$ -matrise

$$\begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix}$$

 $1 \times n$ -matrise

$$[a_1 \dots a_n]$$

kalles også søylevektor

kalles også søylevektor

 \mathbb{R}^m med standardbasis $\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_m$ $\begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{bmatrix}$ representerer vektoren

$$a_1 \vec{e}_1 + \dots + a_m \vec{e}_m \text{ i } \mathbb{R}^m$$

Multiplikasjon av matriser

 A $m \times n$ -matrise og B er en $n \times r$ -matriseså er AB en $m \times r$ -matriseElementet i,j i AB er $\sum_{k=1}^n a_{ik} \cdot b_{kj}$.

$$\begin{bmatrix} \vec{a}_1 \\ \vec{a}_2 \\ \vdots \\ \vec{a}_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \vec{b}_1 & \dots & \vec{b}_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vec{a}_i \cdot \vec{b}_j \end{bmatrix}$$

A B AB

prikk (skalar) produkt.

②

Eksempel på matrisemultiplikasjon

$$\begin{matrix} 3 \times 2 \\ \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \end{matrix} \begin{matrix} 2 \times 3 \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix} = \begin{bmatrix} -1 & 2 & 5 \\ -1 & 4 & 13 \\ -1 & 6 & 21 \end{bmatrix}$$

$$\begin{matrix} 2 \times 3 \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix} \begin{matrix} 3 \times 2 \\ \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \end{matrix} = \begin{bmatrix} 16 & 20 \\ 7 & 8 \end{bmatrix}$$

$$\textcircled{3} \quad T: V \rightarrow W$$

Lineær trans. T
mellom to vektorrom V og W

$$T(v_1 + v_2) = T(v_1) + T(v_2)$$

$$T(r \cdot v) = rT(v) \quad r \in \mathbb{R}$$

" T respekterer sum og skalar-multiplikasjon."

$$T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

standard basis for
vektorrommene.

Alle vektorer i \mathbb{R}^n er på formen $\sum a_i \vec{e}_i$

$$T(\sum a_i \vec{e}_i) = \sum T(a_i \vec{e}_i) = \sum a_i T(\vec{e}_i)$$

T er bestemt av hva den gjør med basisvektorene.

$T(\vec{e}_i)$ er en vektor i \mathbb{R}^m :

$$T(\vec{e}_i) = \sum_j T_{ji} \vec{e}_j$$

$$T(\sum a_i \vec{e}_i) = \sum_{i,j} a_i T_{ji} \vec{e}_j$$

Dette er resultatet av matrise multiplikasjonen

$$\begin{bmatrix} T_{ji} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$$

Sammen setning av to lineære transformasjoner
svares til matrise multiplikasjon av tilhørende
transformasjonsmatriser.

$$(4) \quad \mathbb{R}^n \xrightarrow{T} \mathbb{R}^m \xrightarrow{S} \mathbb{R}^r$$

$S \circ T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^r$ er også en lin. trans.

$$\vec{e}_i \text{ i } \mathbb{R}^n \quad \text{sendes til} \quad T(\vec{e}_i) = \sum_{j=1}^m T_{ji} \vec{e}_j \quad \text{i } \mathbb{R}^m.$$

$$\vec{e}_j \text{ i } \mathbb{R}^m \quad \text{sendes til} \quad S(\vec{e}_j) = \sum_{k=1}^r S_{kj} \vec{e}_k$$

Sammeutsetningen:

$$\begin{aligned} S \circ T(\vec{e}_i) &= S\left(\sum_{j=1}^m T_{ji} \vec{e}_j\right) \\ &= \sum_{j=1}^m T_{ji} S(\vec{e}_j) \\ &= \sum_{k=1}^r \sum_{j=1}^m T_{ji} S_{kj} \vec{e}_k \\ &= \sum_{k=1}^r \left(\underbrace{\sum_{j=1}^m S_{kj} \cdot T_{ji}}_{\text{element } (k,i)} \right) \vec{e}_k \end{aligned}$$

til $S \circ T$ ganget sammen med matrisemultiplikasjon.

Søyle nr. i i matrisen $S \circ T$:

$$\begin{bmatrix} \sum_j S_{1j} T_{ji} \\ \vdots \\ \sum_j S_{rj} T_{ji} \end{bmatrix} = S \circ T \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} \leftarrow \begin{array}{l} \text{posisjon } i \text{ svarer til} \\ \vec{e}_i \end{array}$$

Venstremult. med \vec{e}_i plukker ut søyle nr. i .

⑤ A $n \times n$ matrise

A^{-1} en invers matrise hvis

$$A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = I_n = \begin{bmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{bmatrix}$$

I_n identitetsmatrisen. (svare til identites transformasjonen

$$T(\vec{x}) = \vec{x} \text{ for alle } \vec{x})$$

$$A \cdot I_n = I_n \cdot A = A$$

$$[A \mid I_n] \text{ radoperasjoner } [I_n \mid A^{-1}]$$

(når A invertierbar)

Likningssystem med n likninger og n ukjente

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

\vdots

\vdots

$$a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

$$A \vec{x} = \vec{b}$$

Likningssystemet har en entydig løsning
 $\Leftrightarrow A$ er invertierbar.

Den er da $\vec{x} = A^{-1} \vec{b}$.

3.1 Determinanter

⑥ $\det(A) = |A|$ determinanten til A .
Det er en skalar.

Vi har bare en definisjon av determinanta for $n \times n$ -matriser.

2x2-matrise $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = 1 \cdot 4 - 2 \cdot 3 = 4 - 6 = -2.$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} = 1 \cdot 4 - 2 \cdot 2 = 0$$

1x1-matrise $[a] \quad |[a]| = a.$

$$\det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = a_{11} \det \begin{bmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

$$- a_{12} \det \begin{bmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{bmatrix} + a_{13} \det \begin{bmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{bmatrix}$$

⑦

Exempel

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 5 & 6 \\ 8 & 9 \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 7 & 9 \end{vmatrix}$$

$$+ 3 \begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{vmatrix} = (45 - 48) - 2(36 - 42)$$

$$+ 3(32 - 35) = -3 - 2(-6) + 3(-3)$$

$$= -3 + 12 - 9 = 12 - 12 = 0$$

⑧ A $n \times n$ - matrise

i, j - minor til A er $(n-1) \times (n-1)$ - matrisen hvor vi har fjernet rad nr. i og søyle nr. j

(i, j) - kofaktor til A , C_{ij} er

(i, j) - minor til A ganget med $(-1)^{i+j}$

For 3×3 - matriser var $-(1,2)$ - minoren

$$\det A = a_{11} |C_{11}| + a_{12} |C_{12}| + a_{13} |C_{13}|$$

Generelt for $n \times n$ - matriser definerer vi

$$\det A = \sum_{i=1}^n a_{ii} |C_{ii}|$$

Rekursiv definition.

Antall ledd i $\det A$ er $n!$

Eksempel: 2×2 - matrise

$$\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = a \cdot (d) + b \cdot ((-1)^{1+2} \cdot c)$$
$$= \underline{ad - bc}$$

Resultat Vi kan også regne ut $\det A$ ved å bruke rad i istede for rad 1

$$\det A = \sum_{j=1}^n a_{ij} |C_{ij}|$$

Vi kan også benytte kolonner istede for rader.

⑨ Diagonal matrise $D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{bmatrix}$

$$\det(D) = \lambda_1 \cdots \lambda_n$$

$$\det(I_n) = 1 \cdot 1 \cdots 1 = \underline{1}$$

"velger rad 2"

$$\begin{aligned} \det \begin{bmatrix} 1 & 4 & 8 \\ 0 & 0 & 2 \\ 13 & 4 & 7 \end{bmatrix} &= (-1)^{2+3} \cdot 2 \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 13 & 4 \end{vmatrix} \\ &= -1 \cdot 2 (4 - 4 \cdot 13) \\ &= -2 (-4 \cdot 12) = \underline{\underline{96}} \end{aligned}$$